# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

04-125345

(43)Date of publication of application: 24.04.1992

(51)Int.CI.

f......

F16H 3/66

(21)Application number: 02-245167

(71)Applicant: HONDA MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

14.09.1990 (72)Invento

(72)Inventor: HOTTA TAKASHI

MORITA YUKIO KOJIMA YOICHI KIKUCHI KIMIHIKO

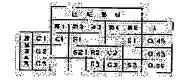
NIIYAMA TSUNEFUMI KUMAGAI YORINORI NAKAYAMA HIROSHI

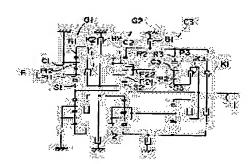
## (54) PLANETARY GEAR TRANSMISSION

## (57)Abstract:

PURPOSE: To reduce the number of an engagement means to the minimum and to prevent excessive rotation of a planetary pinion by connecting, among first to fifth rotational members which compose a velocity diagram, the third and fifth rotational members to an input member, and the fourth rotational member to an output member.

CONSTITUTION: Three clutches K1 to K3 and two brakes B1 and B2 are arranged in order to determine a power transmission passage from an input shaft 1 to an output gear 3. Among three units of planetary gear lines G1 to G3 composing a transmission, at least one planetary gear line G1 is composed of a double pinion type planetary gear line. A sun gear S1 of the double pinion type planetary gear line G1 is connected to the input shaft 1, and a carrier C1 is fixed and held. In a velocity diagram of the planetary gear transmission, among first to fifth rotational members composing the velocity diagram, the third and fifth rotational members are connected to the input shaft 1, and the fourth rotational member is connected to an output gear 2.





## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

BEST AVAILABLE COPY

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

## 19 日本国特許庁(JP)

11 特許出願公開

# ◎ 公開特許公報(A) 平4-125345

®Int.Cl. ⁵

識別記号

庁内整理番号

③公開 平成 4年(1992) 4月24日

F 16 H 3/66

В 9030-3 Ј

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全30頁)

😣発明の名称 遊星歯車変速機

②特 願 平2-245167

②出 願 平2(1990)9月14日

@発明者 堀田 髙司

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究

所内

**@発明者 森田 由紀夫** 

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究

所内

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究

所内

⑩発明者 菊池 公彦

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究

所内

⑪出 願 人 本田技研工業株式会社

東京都港区南青山2丁目1番1号

**19**代 理 人 弁理士 大西 正悟

最終頁に続く

明細

1. 発明の名称

避星歯車変速機

- 2. 特許請求の範囲
- 1) それぞれサンギヤ要素、キャリア要素およびリングギヤ要素を有してなる3組の遊星歯車列を同軸上に配設し、前記各遊星歯車列の2つの要素をそれぞれ他の前記遊星歯車列の要素に直接もしくは係脱可能に連結し、入力部材から出力部材までの動力伝連経路を設定するための3つのクラッチ手段および2つのブレーキ手段を有してなる遊星歯車変速機であって、

前記3組の遊星歯車列のうちの少なくとも1つの遊星歯車列がダブルピニオン式遊星歯車列であり、且つ、このダブルピニオン式遊星歯車列のサンギャ要素が前記入力部材に連結されるとともにキャリア要素が固定保持され、

前記要素の連結により一体回転する前記要素を 1 つの回転部材として表した前記遊星歯車変速機 の速度線図において、この速度線図を構成する第 1 ~第 5 回転部材のうち、第 3 回転部材および第 5 回転部材を入力部材に連結し、第 4 回転部材を 出力部材に連結したことを特徴とする遊星歯車変 速機。

2)それぞれサンギヤ要素、キャリア要素およびリングギヤ要素を有してなる3組の遊星歯車列を見い、前記各遊星歯車列の2つの要素をそれぞれ他の前記遊星歯車列の要素に直接もしい。入力部材に連結された前記要素から出力部材に連結された前記要素から出力部材に連結された前記要素から出力部材に連結された前記要素から出力で連絡を設定するための3つのクラッチ手段および2つのブレーキ手段を有してなる遊星歯車変速機であって、

前記3組の遊星歯車列のうちの少なくとも1つの遊星歯車列がダブルピニオン式遊星歯車列であり、 且つ、 このダブルピニオン式遊星歯車列のキャリア要素が前記入力部材に連結されるとともにサンギヤ要素が固定保持され、

前記要素の連結により一体回転する前記要素を 1 つの回転部材として表した前記遊星歯車変速機 の速度線図において、この速度線図を構成する第 1~第5回転部材のうち、第3回転部材および第 5回転部材を入力部材に連結し、第4回転部材を 出力部材に連結したことを特徴とする遊星歯車変 速機。

ぞれ3つのクラッチおよびブレーキを組合わせて 前進6段、後進1段の変速機を構成して 避星歯 可り はなった が なった 利点がある。 しか といった 利点がある。 しか という になった の 係合させる という の 係合させる のが避けられず、変速が となる 変速が生じるのが避けられず、変速制御が複雑となるという問題がある。

例えば、上記公報に開示の変速機の場合には、 2 速から 3 速への変速もしくはこれと逆の変速に際して 1 つのクラッチおよび 1 つのブレーキの係合を解除するとともに、これらとは別のクラッチおよびブレーキを係合させる必要がある。

一方、例えば、特開昭 5 9 - 2 2 2 6 4 4 号公報、特開平 1 - 3 2 0 3 6 1 号公報、同 1 - 3 2 0 3 6 1 号公報、同 1 - 3 2 0 3 6 1 号公報等には、3 組の遊星歯車列を有した変速機が提案されている。この提案の変速機では、各遊星歯車列における2つの要素をそれぞれ

3. 発明の詳細な説明

#### イ. 発明の目的

(産業上の利用分野)

本発明は3組の遊星歯車列の各2要素を連結して一体に構成した遊星歯車変速機に関する。

#### (従来の技術)

このような多段化された変速機としては、例えば、特開昭 8 3 - 3 1 8 3 4 9 号公報、実開昭 8 1 - 1 0 3 8 5 4 号公報に開示の変速機がある。この変速機においては、2 組の遊星歯車列にそれ

他の遊星歯車列の要素に機械的に連結し、これに3つもしくは4つのクラッチおよび3つのおおレーサを取り付け、これら係合手段(クラッチ後 3つの作動制御により前進る。この作動制を構成してのの係合うのではない。では50の係合手段の係合さなをでのでは50の係合手段の係合さなをでのでは50の係合手段の係合さなとといい。

### (発明が解決しようとする課題)

しかしながら、上記のような3組の遊星歯車列を用いた遊星歯車変速機においては、その速度段の設定のために、多数の(6~7つの)係合手段が必要である。このため、変速機が大型化し、その構造が複雑化するという問題があり、且つ、この係合手段での回転抵抗のため変速機の動力伝達効率が低下するという問題がある。さらに、上記

の構成の遊星歯車変速機においては、ある速度段 (例えば、LOWレンジ、2NDレンジ)等において、キャリアに支持されているプラネタリピニオンの回転が入力部材の回転よりかなり高くなり (例えば、入力回転の5~6倍の回転となり)、 このプラネタリピニオンの潤滑不足が問題となる ことがある。

本発明はこのような問題に鑑み、クラッチ、ブレーキ等の係合手段をできる限り少なくすることができ、且つブラネタリピニオンの過回転の問題が生じないような構成の遊星歯車変速機を提供することを目的とする。

#### ロ. 発明の機成:

#### (課題を解決するための手段)

このような目的達成のため、本発明に係る第1の遊星歯車変速機においては、入力部材から出力部材までの動力伝達経路を設定するため、3つのクラッチ手段および2つのブレーキ手段を配設しており、変速機を構成する3組の遊星歯車列のうち、少なくとも1つの遊星歯車列をダブルビニオ

手段での摩擦抵抗による動力伝達ロスが小さく、 変速機全体としての動力伝達効率が良い。

また、入力部材に連結される遊星歯車列をダブルピニオン式遊星歯車列から構成し、且つ、このダブルピニオン式遊星歯車列のサンギヤ要素を常時固定保持することができ、ピニオンの回転数を低が無い。なお、このダブルピニオンの過転型を固が無い。なお、このダブルピニオンの回転数を低くかまることができる。

#### (実施例)

以下、図面に基づいて本発明に係る遊星歯車変速機の具体的構成について説明する。

まず、第1図に本発明の第1の実施例に係る遊 星歯車変速機のスケルトンを示している。この変 速機は、同軸上に並列に配置された第1、第2 お よび第3遊星歯車列G1, G2, G3を有する。 ン式遊星歯車列から構成し、且つ、このダブルピニオン式遊星歯車列のサンギヤ要素を入力部材に連結するとともにキャリア要素を固定保持図ではおり、さらに、この遊星歯車変速機の速度線図を構成する第1~第5回転部材をよりのうち、第3回転部材および第5回転部材に連結している。

また、本発明に係る第2の遊星歯車変速機も上記第1の遊星歯車変速機とほぼ同様の構成であるが、入力部材に連結されるダブルピニオン式遊星歯車列のキャリア要素を入力部材に連結し、サンギャ要素を固定保持している点が第1の変速機と異なる。

#### (作用)

上記構成の遊星歯車変速機の場合には、3つの・クラッチ手段および2つのブレーキ手段、すなわち合計5つの係合手段を用いるだけであり、従来の3組の遊星歯車列からなる遊星歯車変速機に比べて係合手段の必要数が少ない。このため、係合

第 1 サンギヤ S 1 は入力軸 1 に常時連結され、 第 1 キ + リア C 1 は常時固定されている。 第 1 リ ングギヤ R 1 は第 2 クラッチ K 2 を介して第 2 サ ンギヤ S 2 に連結され、 さらに第 2 サンギヤ S 2 は第 2 ブレーキ B 2 により固定保持可能となって いる。 第 2 キ + リア C 2 は第 3 キ + リア C 3 と直 結されるとともに出力ギャ2に連結されており、第2キャリアC2および第3キャリアC3の回転が変速機の出力回転となる。第2リングギャR2は第3リングギャR3と直結され、これら両リングギャR2,R3は一体となって第1ブレーキB1により固定保持可能であり、且つ第1クラッチK1を介して入力軸1と係脱自在に連結されている。

以上のようにして各要素(第1~第3サンギャS1~S3、第1~第3キャリアC1~C3および第1~第3リングギャS1~S3)、入力軸1および出力ギャ2を連結して構成した変速機において、第1~第3クラッチK1~K3および第1,第2ブレーキB1,B2の係脱制御を行うことにより、変速段の設定および変速制御を行うことができる。具体的には、第2図の表に示すように、係脱制御を行えば、前進5速(LOW,2ND,3RD,4THおよび5TH)、後進1速(REV)を設定できる。なお、各速度レンジで

よびリングギャの歯数の逆数に比例する。

例えば、第3遊星歯車列G3の場合には、3本 の縦線は、右から順に、第3サンギヤS3、第3 キャリアC3、第3リングギャR3に対応し、各 縦線の上方向への長さが前進方向の回転数 n を示 す。また、第3サンギヤS3を示す縦線と第3 キャリアC3を示す縦線との間隔 "a"は、第3 サンギヤS3の歯数2gの逆数(=1/2g)に 対応し、第3キャリアC3を示す縦線と第3リン グギヤR3を示す縦線との間隔"b"は、第3リ ングギヤR3の歯数2rの逆数(=1/2r)に 対応する。このため、第3クラッチK3を係合し て第3サンギヤS3を入力軸1と同一の回転数n で回転し、第3リングギヤR3を第1プレーキR 1 により固定保持すると、両状態を示す点 A と B とを結ぶ線Cと第3キャリアC3を示す縦線との 交点の回転数ncが第3キャリアC3の回転数と なる.

第1 および第2 遊星歯車列 G 1 , G 2 についても上記と同様である。しかしながら、これら両歯

の 減速比 (レシオ) は、各ギャの 歯数により変化するが、第2 図にこのレシオの一例を参考として示している。

この表から分かるように、前進側 5 速(LOW~5TH)の各速度レンジはクラッチ、ブレーキ(これらを係合手段と称する)の内の2つを係合 させて設定される。また、隣り合う変速レンジ間 での変速に際しては、これら2つの係合手段のうちの1つを解放し、別の1つの係合手段を係の同 せて行うようになっており、2つの係合手段の同 時解放もしくは同時係合を行うことはない。この ため、変速制御が簡単である。

このような構成の遊星歯車変速機における各要素の速度の関係を示す速度線図を第3図に示している。

第3図の速度線図では、第1~第3速星歯車列 G1~G3毎に分けて線図を示しており、各避星 歯車列に対応する線図において、各縦線がその模 成要素を示すとともに縦線の長さが回転数に対応 する。各縦線の間隔は、サンギャの歯数の逆数お

車列 G 1、 G 2 はともにダブルピニオンスの遊星 歯車列であるので、サンギャに対する選を 車列の の回 を 方向がシングルピニオン式の遊星 歯車列 である。 このため、 速度線 図 図 にお る。 このため、 速度 線 図 図 にお る。 このため、 速度 線 図 の の の の 合と ジングルピニオン スである まっす 縦線 の の の の の の と ギャリングギャス を 第 1 な と リングギャス を 第 1 な と ガルピニオン 場 が び 第 2 を 示す 縦線 の 片 側 に ヤンギャス が な 見 で の 片 側 に ヤンギャス が に 関 で る。 但 し、 各 縦線 の 間 隔 の 関 の で あり で および リングギャス の は 数 の 逆数 に 対応する。

この速度線図に示した各要素(サンギャ、キャリアおよびリングギャ)の連結関係を第4図に示している。この図から良く分かるように、第1キャリアC1が単体で第1回転部材を構成し、第1リングギャR1と第2サンギャS2とが連結されて第2回転部材を構成し、第2リングギャR2

と第3リングギャR3とが連結されて第3回転部材を構成し、第2キャリアC2と第3キャリアC3とが連結されて第4回転部材を構成し、第1サンギャS1と第3サンギャS3とが連結されて第5回転部材を構成する。このため、第3図および第4図から分かるように、第3および第5回転部材が直接もしくは保脱可能に入力軸1に連結される。

なお、第4図には、サンギャの歯数(2s)とリングギャの歯数(2g)との比え(但し、 2 = 2s / 2g)も示している。この比は、サンギャおよびリングギャの大きさ、並びに両ギャの間の寸法すなわちブラネタリピニオンの大きさの関係を示し、遊星歯車列が物理的に成立するには、この比 2 = 0.3 ~ 0.6 とする必要がある。

次に、速度線図を用いて各速度レンジ毎に入力軸1の回転に対する出力ギャ2の回転の比、すなわち、核速比(レシオ)を作図により求める。

なお、本例の変速機においては、速度レンジの 如何に拘らず第1遊星歯車列G1の第1サンギャ

列G2,G3と連結されるだけとなる。

ここで、入力軸1の回転数をnとすると、この入力軸1に連結する第3サンギャS3の回転数もnであり、第2および第3リングギャR2,R3は第1プレーキB1により固定されているため、両状態を表す点を結ぶ点線直線L1と第2および第3キャリアC2,C3に連結された出力ギャ2の回転数となる。

なお、従来の遊星歯車変速機の場合には、第2 クラッチK2がなくこの部分が直結されて図の結されて図のになる。第1~第3遊星歯線で取れる構造を取る構造を取るで2点鎖線でよれるのでとなり、第1キャリアC1の回転をは取り、このには、第1キャリアC1に回回方のをは第1サンギャS1の回転方向と逆の下のには、第1キャリアC1に回転では第1サンギャS1の回転方向とでにあり、第1キャリアC1に回回方の保持によりにあり、第1キャリアC1に回転をはあります。 S1が入力軸1に常時連結されてこれと同一の回転数 nで回転し、第1キャリアC1が常時の固定される。このため、両状態を示す点を結んだ点線し、と第1リングギヤR1を示す縦線との交であり、第1リングギヤR1は速度レンジの如何に拘らず常時この回転数 n。で回転する。

まず、LOWレンジの場合には、第3クラッチ K3および第1ブレーキB1が係合される。この 場合、第2遊星歯車列G2と第3遊星歯両リングギヤR2,R3同士がそれを アC2,C3同士がそれぞれ機械的に連結に連結になり、すなわち、各2要車となり、ことが れているため、すなわち、各2要車となり、ことがないるため、一体の遊星はでままが も第5図に示すように合体して表すこと解これで も第5図に示すように合体して表するとがないるが、第2クラッチK2が解ことが も第5回に示すように合体して表するがない。第2クラッチK2が解ことが も第5回に示すように合体して表するとがないるため、第1遊星歯車列G1の1つの要素( なった第2数とび第3遊星は第1サンギャS1)のみが第2および第1カー

るおそれがあるという問題があった。 具体的には、第2 図に示したレシオとなるような設定の場合には、第1 ピニオンの回転数は入力執1 の回転数 n の約 6 倍となる。

これに対して、本例の場合には、第1キャリアC1は固定されるため、第1ピニオンP1の回数はこれよりずっと小さくなり、例えば、第2図のレシオ股定の場合には、第1ピニオンP1の回転数 n のわ2. 0倍となる。 に数は入力軸1の回転数 n のわ2. 0倍となる。 このため、第1ピニオンP1の潤滑不足のおそれがほとんどない。特に、本例の場合には、第1ピニオンP1の間合には、第1ピニオンP1の回転のより、第1ピニオンP1の回転のの潤滑油供給が行い易いという利点がある。

次に、2 N D (2 速) レンジのときには、第 3 クラッチ K 3 は 係合のまま、第 1 ブレーキ B 1 が関放され、代わりに 第 2 ブレーキ B 2 が 係合される。これにより 第 3 サンギャ S 3 が入力 軸 1 と同一の回転数 n で回転され、第 2 サンギャ S 2 が 固

定保持される。このときには、両状態を示す点を結ぶ点線直線 L 2 と第 2 および第 3 キャリア C 2, C 3 を示す縦線との交点の回転数 n 2 がこれ らキャリア C 2, C 3 に連結された出力ギャ 2 の回転数となる。

3 R D (3 速)レンジのときには、第3クラッチ K 3 は 係合のまま、第1 ブレーキ B 1 が開放され、代わりに第2クラッチ K 2 が係合される。この場合にも、第3サンギヤS 3 が入力軸 1 と同一の回転数 n で回転される。一方、第2サンギヤS 2 は ま 1 リングギヤ R 1 と サンギヤ S 2 は ま 1 リングギヤ R 1 と 財 を お で回転数 n の回転数 n の回転数 n の回転数 n の回転数 n の回転数 c な な の回転数 n の回転数 c な を 違 結 さ れ た 出 の回転数 c な る を 違 結 さ れ た 出 の回転数 c な の回転数 c な る で 違 結 さ れ た 出 力 ギヤ 2 の回転数 c な を 違 結 さ れ た 出 力 ギャ 2 の回転数 c な に な な に は な な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な に な な に な な に な な に な な に な な に な に な な な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な に な な に な な に な な に な な に な に な に な な に な に な に な な に な に な な に な な に な な に な な に な な に な な に な な な な に な な に な な に な な に な な に な な に な に な な に な な に な な な な に な な

4 T H (4 速) レンジのときには、第 3 クラッチ K 3 は係合のまま、第 2 クラッチ K 2 が開放され、代わりに第 1 クラッチ K 1 が係合される。こ

**5**.

REV(後進)レンジのときには、第2クラッチK2が係合され、且つ第1ブレーキB1が係合される。この場合には、第2サンギヤS2は第1リングギヤR1と第2クラッチK2により連結されるため、第2サンギヤS2は第1リングギヤR1と同一の回転数n。で回転され、第2および第3リングギヤR2,R3が固定保持される。このため、両状態を示す点を結ぶ点線直線LRと第2および第3キャリアC2,C3に連結された出力ギヤ2の回転数となる。

以上のようにして入力軸1の回転 n に対する出力ギャ2の回転を求めることができるのであるが、この速度線図を一体にして第8 A 図に示している。この図において5 本の縦線①~⑤が第1~第5 回転部材を表し、各縦線の間隔 d 1~ d 4 は、各速度レンツのレシオが決まれば一義的に決まる。例えば、第2 図のレシオ設定の場合には各縦線の間隔 d 1~ d 4 は、

のため、第1~第3遊星歯車列G1~G3全体が一体になって入力軸1と同一回転する。線図上では、第3サンギヤS3と、第2および第3リングギヤR2、R3が入力軸1と同一の回転数 n で回転し、機に延びた実線直線し4と第2および第3キャリアC2、C3に連結された出力ギヤ2の回転数となる。

5 TH(5 速)レンジのときには、第1クラッち 大K1は保合のまま、第3クラッチK3が開放され、第2クラッチK2が保合される。この場合には、第2および第3リングギヤR2、R3が第合は、第2および第1リングギヤR1と第2クラッサ K2により連結されるため、第2サンギヤS2は第1リングギヤR1と同一の回転数 n。で回転数 n。で回転数 n。がこれらキャリア C2、C3 に連結された出力ギヤ2の回転数 ca

 $d_1 : d_2 : d_3 : d_4 =$ 

455 : 111 : 149 : 286

となる。

この場合、第1遊星歯車列G1は、第1回転部材の、第2回転部材②、および第5回転部材⑤から構成される。ここで、この第1遊星歯車列G1を例えばシンプルピニオン式遊星歯車列で構成する場合を考える。この場合には、第6B図に示す。 まが②がキャリア、第5回転部材⑤がサンギャのは まが②がキャリア、第5回転部材 ⑤がサンギャの歯数の逆数に対応する各縦線の間隔 a 1 , b 1 は、第8A図の各縦線の間隔 d , ~ d 4 から、第8A図の各縦線の間隔 d , ~ d 4 から、

 $a_1 : b_1 = 455 : 546$ 

となり、このときのサンギャとリングギャとの歯数の比えは、ス=0.833 となる。この値は、遊星歯車列が構成可能な条件、すなわち、0.3 <入<0.6に反するため、本例の場合には、第1遊星歯車列G1にシングルビニオン式遊星歯車列を用いることができない。

次に、この第1遊星歯車列G1を本例のように ダブルビニオン式遊星歯車列から構成する場合に ついて考える。この場合には、第8C図に示すよ うに、第1回転部材①がキャリア、第2回転部材 ②がリングギヤ、第5回転部材⑤がサンギヤとな る。このときのサンギヤおよびリングギヤの歯数 の逆数に対応する各縦線の間隔a², b²は、第 8A図の各縦線の間隔d゚~d。から、

 $a_2 : b_2 = 1000 : 455$ 

となり、このときのサンギャとリングギャとの歯数の比えは、  $\lambda = 0.455$  となる。この値は、 遊星歯車列が構成可能な条件、 すなわち、 0.3 <  $\lambda$  < 0.6に合致し、このことから分かるように、 第 1 遊星歯車列 G 1 はダブルビニオン式遊星歯車列でなければならない。

なお、第6 D 図に示すように、第 1 回転部材 ① がサンギャ、第 2 回転部材 ② がリングギャ、第 5 回転部材 ⑤ がキャリアとなるような構成のダブルビニオン式遊星歯車列としても良い。 このときのサンギャおよびリングギャの歯数の逆数に対応す

この変速機においては、第1遊星歯車列G1の 第1サンギャS1が常時固定保持され、第1キャ リアC1が入力軸1に常時連結されており、第6 D図に示したような構成となっている。 第1リン グギャR1は第2クラッチK2を介して第2サン ギャS2と連結される。第2サンギャS2は、第 2ブレーキB2により固定保持可能であり、さら に、 第3クラッチK3を介して第3リングギャR 3に連結されている。第2キャリアC2は出力ギ ヤ2に直結されている。第2リングギャR2は第 3 キャリアC3と直結されており、これら第2リ ングギヤR2および第3キャリアC3は第1プ・ レーキB1により固定保持可能であるとともに第 1クラッチK1を介して入力軸1に連結されてい る。第3サンギヤS3は入力軸1に常時連結され ている。

以上のように構成した変速機において、 第 8 図に示すように、 第 1 ~ 第 3 クラッチ K 1 ~ K 3 および第 1 , 第 2 プレーキ B 1 , B 2 の 係脱制御を行うことにより、 前進 5 速、後進 1 速の速度レン

る各級線の間隔 a g , b g は、第6 A 図の各級線の間隔 d g ~ d 4 から、

 $a_3:b_3=1000:545$ 

となり、このときのサンギャとリングギャとの歯数の比えは、 λ = 0.545 となる。この値も、 遊星歯車列が構成可能な条件、すなわち、 0.3 く λ < 0.6に合致する。

以上においては、本発明に係る遊星歯車変速機の1例を説明したが、本発明に係る遊星歯車変速機としては他にも種々の構成のものがあり、それを以下に説明する。

第7図に本発明の第2の実施例に係る遊量歯車変速機のスケルトンを示している。なお、本図を含む以下のスケルトン図においては、回転中心線より上側の半断面構成のみを示す。この変速はも、同軸上に並列に配置された第1、第2および第3遊量歯車列G1、G2がダブルビニオン式遊量歯車列である。

ジの設定を行うことができる。

本例の場合にも、第1 遊星歯車列 G 1 は第8 A 図から第6 D 図において説明したように、避星歯車列の成立性の問題から、ダブルピニオン式避星歯車列が用いられている。ここで、第1 サンギャ S 1 が常時固定で第1 キャリア C 1 が常時入力軸1に連結されているため、第1リングギャ R 1 の

回転は、速度レンジの如何に拘らず、常に入力軸1と同方向でn。である。このため、本例の場合にも第1ビニオンP1が過回転となることは無い。具体的には、第8図のレシオ設定の場合には、第1ビニオンP1の回転数は入力軸1の回転数の約2.5倍となる。

なお、本変速機においても速度線図を用いて各速度レンジでの減速レシオを作図により求めることができるが、その手順は第1の実施例と同様であるので、その説明は省略する。

第11図に第3の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンを示している。この遊星歯車変速機は、第7図に示した第2の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、他の構成は同一である。具体的には、第1サンギヤS1が入力軸1に常時連結され、第1キャリアC1が常時固定保持される点が第2の実施例の変速機と異なる。

このため、第12図に示すように、第1回転都 材が第1キャリアC1により構成され、第5回転

に、第3クラッチK3を介して第3リングギヤR3に連結されている。第2サンギヤS2は出力ギヤ2に直結されている。第2リングギヤR2は第3キャリアC3と直結されており、これら第2リングギヤR2および第3キャリアC3は第1ブレーキB1により固定保持可能であるとともに第1クラッチK1を介して入力袖1に連結されている。第3サンギヤS3は入力軸1に常時連結されている。

以上のように構成した変速機において、第14 図に示すように、第1~第3クラッチK1~K3 および第1、第2ブレーキB1、B2の係説制御 を行うことにより、前進5速、後進1速の速度レ ンジの設定を行うことができる。

この変速機における速度線図を第15図に示し、各要素の連結関係を第16図に示している。 本例の変速機の場合には、第1サンギャS1が第 1回転部材を構成し、第1リングギャR1、第2 キャリアC2および第3リングギャR3が連結されて第2回転部材を構成し、第2リングギャR2 部材が第1サンギャS1および第3サンギャS3により構成される。当然ながら、第1遊星歯車G1の速度線図も異なり、第2の実施例の場合は第8D図に対応する構成であったが、本例(第3の実施例)の場合は第6C図に対応する構成となる。

第13図に本発明の第4の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンを示している。この変速機も、同軸上に並列に配置された第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2がダブルピニオン式遊星歯車列であり、第3遊星歯車列G3がシングルピニオン式遊星歯車列である。

この変速機においては、第1遊星歯車列G1の第1サンキャS1が常時固定保持され、第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されており、第6 D図に示したような構成となっている。第1リングギャR1は第2クラッチK2を介して第2キャリアC2と連結される。第2キャリアC2は、第

および第3キャリアC3が連結されて第3回転部材を構成し、第2サンギヤS2単体で第4回転部材を構成し、第1キャリアC1および第3サンギヤS3が連結されて第5回転部材を構成してい

第17図に第5の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンを示している。この遊星歯車変速機は、第13図に示した第4の実施例に対して相応は、第13図に示した第4の実施のみが異なり、他の構成は同一である。具体的には、第18図に示すように、第1回転部材が第1キャリアC1により構成され、第5回転部材が第1サンキャS1および第3サンギャS3により構成される。なお、第1遊車 ロース・

第19図に本発明の第8の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンを示している。この変速機も、同軸上に並列に配置された第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3がダブルビニオン

式遊星歯車列である。

この遊星歯車変速機においては、第1遊星歯車 列G1の第1サンギヤS1が常時固定保持され、 第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されてお り、第6D図に示したような構成となっている。 第1リングギヤR1は第2クラッチK2を介して 第2サンギャS2と連結される。 第2サンギャS 2は、第2ブレーキB2により固定保持可能であ り、さらに、第3クラッチK3を介して第3キャ リアC3に連結されている。第2キャリアC2は 出力ギャ2に直結されている。第2リングギャR 2は第3リングギャR3と直結されており、これ ら第2および第3リングギャR2,R3は第1プ レーキBlにより固定保持可能であるとともに第 1 クラッチK 1 を介して入力軸 1 に連結されてい る。第3サンギャS3は入力軸1に常時連結され ている。

以上のように構成した変速機において、第20 図に示すように、第1~第3クラッチK1~K3 および第1, 第2ブレーキB1, B2の係脱制御

星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成となる。

第25 図に本発明の第8の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2 およびの第3 遊星歯車列 G 1 , G 2 , G 3 の全でがダブルピーオン式遊星歯車列である。この遊星歯車列 B 1 かな 単 である。この遊星歯車 列 C 1 の第1 サンギャトの動 1 に常時 連結されており、第6 D 図に示 列を構成となっている。これら遊星歯車のように連結されている。

このように構成した変速機において、第20図・と同様に、第1~第3クラッチK1~K3および第1,第2ブレーキB1,B2の係脱制御を行うことにより、前進5速、後進1速の速度レンジの設定を行うことができる。なお、以下の実施例でのクラッチ、ブレーキの係合制御と速度レンジとの関係は全て第20図と同様である。

この変速機における速度線図に対応する各要素 の連結関係を第26図に示しており、図示のよう を行うことにより、前進5速、後進1速の速度レンジの設定を行うことができる。

この変速機における速度線図を第21図に示し、各要素の連結関係を第22図に示している。本例の変速機の場合には、第1サンギャR1、が第1回転部材を構成し、第1キャリアC3が連結されて第3回転部材を構成して第2キャリアC1および第3サンギャS3が連結されて第5回転部材を構成している。

第23図に第7の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンを示している。この遊星歯車変速機は、第19図に示した第8の実施例に対して、第12歯車列G1の構成のみが異なり、他の構成は同一である。具体的には、第24図に示すり構成され、第1回転部材が第1キャリアC1により構成され、第5回転部材が第1サンギャS1および激

に各要素が連結されて第 1 ~第 5 回転部材が構成される。

第27図および第28図に第9の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第8の実施例に対して、第1遊星歯車列の速度線図は第60図に対応する構成となっている。

第29図に本発明の第10の実施例を示している。この変速機においても、第1、第2および第3遊星歯車列G1,G2.G3の全てがダブルビニオン式遊星歯車列である。第1遊星歯車列G1の第1サンギヤS1が常時固定保持されており、第1 遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第30図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第31図および第32図に第11の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第10の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の標成のみが異なり、この第1遊星歯車列G1の速度線図は第8C図に対応する構成となる。

第33図に本発明の第12の実施例を示している。この変速機においても、全ての歯車列 G 1, G 2, G 3 が ダブルピニオン式 遊星 歯車列 である。なお、第1 遊星歯車列 G 1の第1サンギヤ S 1 が常時固定保持され、第1キャリア C 1 が入力軸 1 に常時連結されており、第1 遊星歯車列 G 1 は第6 D 図に示したような構成となっている。

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第34図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第35図および第36図に第13の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第

成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は 第6C図に対応する構成である。

第41図に本発明の第16の実施例を示している。この変速機では、第1および第2遊星歯車列 G1、G2がダブルピニオン式遊星歯車列で、第 3遊星歯車列G3がシングルピニオン式遊星歯車 列である。なお、第1遊星歯車列G1の第1サン ギヤS1が常時固定保持され、第1キャリアC1 が入力軸1に常時連結されており、第1遊星歯車 列G1は第6D図に示したような構成となってい

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第42図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第43 図およびだ第44 図には第17の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第16の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の速の様成のみが異なり、この第1遊星歯車G1の速

12の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成となる。

第37図に本発明の第14の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列G1,G2がダブルピニオン式遊星歯車列で、第3遊星歯車列G3がシングルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1の第1サンギヤS1が常時固定保持され、第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されており、第1カ 遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第38図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第39図および第40図に第15の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第14の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構

度線図は第8C図に対応する構成である。

第45図に本発明の第18の実施例を示している。この変速機では、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全てがダブルピニオン式遊星歯車列である。この遊星歯車変速機においては、第1遊星歯車列G1の第1サンギャS1が常時固定保持され、第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されており、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成である。

-この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第46図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第47図および第48図に第19の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第18の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第8C図に対応する構成である。

・ 第48図に本発明の第20の実施例を示してい

る。この変速機においても、第1、第2および第 3 遊星歯車列G1、G2、G3の全でがダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車 列G1の第1サンギャS1が常時固定保持され、 第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されてお り、第1遊星歯車列G1は第8D図に示したよう な構成となっている。

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第50図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第51図および第52図に第21の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第20の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する機成である。

第53図に本発明の第22の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列G1、G2がダブルビニオン式遊星歯車列

列 G 1 の第 1 サンギヤ S 1 が常時固定保持され、第 1 キャリア C 1 が入力軸 1 に常時選結されており、第 1 遊星歯車列 G 1 は第 6 D 図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第 5 8 図に示している。

第59図および第60図に第25の実施例に保る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第24の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

で、第3遊星歯車列G3がシングルビニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1の第1サンギャS1が常時固定保持され、第1キャリアC1が入力軸1に常時連結されており、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。

この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第54図に示しており、図示のように各要素が連結されて第1~第5回転部材が構成される。

第55図および第56図に第23の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第22の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第8C図に対応する構成である。

第57図に本発明の第24の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全てがダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車

第83図および第84図に第27の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第26の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第8C図に対応する構成である。

第65図に本発明の第28の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列 G 1, G 2 がダブルピニオン式遊星歯車列であり、第3遊星歯車列 G 3 がシングルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列 G 1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応を要素の連結関係を第66図に示している。

第67図および第68図に第29の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第28の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第69図に本発明の第30の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全てがダブルビニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第70図に示している。

第71図および第72図に第31の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第30の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の標成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第73図に本発明の第32の実施例を示している。この変速機においても、第1、第2および第3遊星歯車列G1,G2,G3の全でがダブルビニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第74図に示している。

る。この変速機においても、第1、第2および第3 遊星歯車列 G 1、 G 2、 G 3 の全てがダブルピニオン式遊星歯車列である。 なお、 第1 遊星歯車列 G 1 は第8 D 図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第82図に示している。

第83図および第84図に第37の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第36の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第85図に本発明の第38の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列G1、G2がダブルピニオン式遊星歯車列で、第3遊星歯車列G3がシングルピニオン式遊星歯車列目 は第8D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第86図に示している。

第75図および第76図に第33の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第32の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の様成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する様応である。

第77図に本発明の第34の実施例を示している。この変速機においても、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全てがダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第8D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第78図に示している。

第79図および第80図に第35の実施例に係る遊量歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊量歯車変速機は、上記第34の実施例に対して、第1遊星歯車の1の速度線図は 成のみが異なり、第1遊星歯車の1の速度線図は 第6C図に対応する構成である。

第81図に本発明の第36の実施例を示してい

第87図に本発明の第39の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列G1、G2がダブルピニオン式遊星歯車列で、第3遊星歯車列G3がシングルピニオン式遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第88図に示している。

乗88図および第90図に第40の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第39の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第8C図に対応する構成である。

第91図に本発明の第41の実施例を示している。この変速機においては、第1遊星歯車列 G 1 がダブルピニオン式遊星歯車列で、第2遊星歯車列 G 2 がシングルピニオン式遊星歯車列で、第3 遊星歯車列 G 3 がダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列 G 1 は第8 D 図に示

したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を 第92図に示している。

第94図および第95図に第43の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関

は第6C図に対応する構成である。

第101図に本発明の第47の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2遊星歯車列 G 1 , G 2 がダブルピニオン式遊星歯車列で、第3 遊星歯車列 G 3 がシングルピニオン式遊星歯車列で、第3 遊星歯車列 G 3 がシングルピニオン式遊星歯車列 G 1 は第6 D 図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第102図に示している。

第103図および第104図に第48の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第47の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第105図に本発明の第49の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全てがダブルビニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第8D図に示したような構成となって

係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第41の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

なお、本例においても、第2 および第3 遊星歯車列G2, G3を第96 図に示すようにラビニョ式遊星歯車列とした第44の実施例を構成することもできる。

第87図に本発明の第45の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3全でがダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第98図に示している。

第99図および第100図に第46の実施例に 係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結 関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記 第45の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の 構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図

いる。また、この変速機における速度線図に対応 する各要素の連結関係を第106図に示してい る。

第107図および第108図に第50の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第49の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第109図に本発明の第51の実施例を示している。この変速機においては、第1および第2歳 星歯車列G1、G2がダブルピニオン式遊星歯車列で、第3遊星歯車列G3がシングルピニオン 強星歯車列である。なお、第1遊星歯車可G1は 第8D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第110図に示している。

第111図および第112図に第52の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上

記第51の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

第113図に本発明の第53の実施例を示している。この変速機においては、第1、第2および第3遊星歯車列G1、G2、G3の全でがダブルピニオン式遊星歯車列である。なお、第1遊星歯車列G1は第6D図に示したような構成となっている。また、この変速機における速度線図に対応する各要素の連結関係を第114図に示している。

第115図および第116図に第54の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトンおよび要素連結関係を示している。この遊星歯車変速機は、上記第53の実施例に対して、第1遊星歯車列G1の構成のみが異なり、第1遊星歯車G1の速度線図は第6C図に対応する構成である。

#### ハ・発明の効果

以上説明したように、本発明によれば、3組の 遊星歯車列に3つのクラッチ手段および2つのブ

## 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の第1の実施例に係る遊星歯車 変速機の構成を示すスケルトン図、

第2図はこの変速機の係合手段の係合と速度レンジとの関係を示す表図、

第3回、第5回および第6A~6D回はこの変速機の速度線図、

第4図はこの変速機における各回転部材を構成 する要素の連結関係を示す表図、

第7図、第11図、第13図、第17図および 第19図は本発明の第2~第8の実施例に係る変 速機のスケルトン図、

第8図、第14図および第20図はこれら変速機の係合手段の係合と速度レンジとの関係を示す 表図、

第9図、第15図および第21図はこれら変速機の速度線図、

第10図、第12図、第18図、第18図および 第22図はこれら変速機における各回転部材を構 成する要素の連結関係を示す表図、 レーキ手段、すなわち合計 5 つの係合手段を用いて動力伝達経路の切換設定を行い、前進 5 速の速度レンジの設定が可能であり、従来の 3 組の遊星歯車列からなる遊星歯車変速機に比べて係合手段の必要数が少なくすることができる。このため、係合手段での摩擦抵抗による動力伝達ロスが小さく、変速機全体としての動力伝達効率を向上させることができる。

第23図~第116図は本発明の第7~第54の実施例に係る遊星歯車変速機のスケルトン図および回転部材を構成する要素の連結関係を示す表図である。

1 ... 入力轴

2 … 出力ギャ

G 1, G 2, G 3 … 遊星歯車列

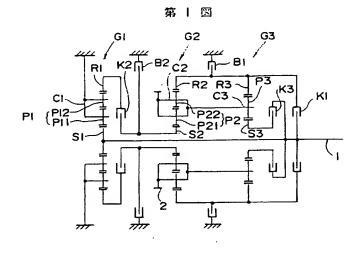
S1, S2, S3 ... + > # +

C1, C2, C3 ... + + 17

R 1 . R 2 . R 3 … リングギャ

... B 1, ... B 2, B 3 ··· ブレーキ·· K 1, K 2, K 3 ··· クラッチ、

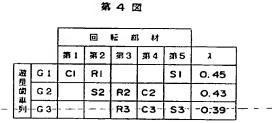
出願人 本田技研工業株式会社 代理人 弁理士 大 西 正 悟

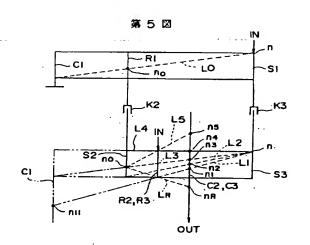


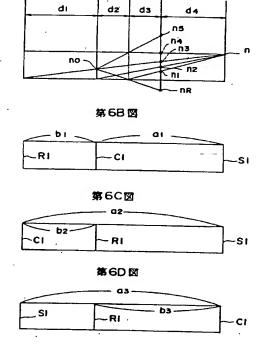
レンジ	K 1	K 2	К 3	Вi	B 2	レシオ
LOW			0	0		3.577
2ND			0		0	2.100
3 R D		0	0			1.400
4TH	0		0			1.000
5 T H	0	0				0.711
REV		0		0		2.953

第2図

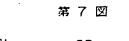
第3図 GI CI \_RI -51 K2-G2 S2 --R2 \_K3 C2 B2-R3 B~ G3 ~ C **`S**3 OUT

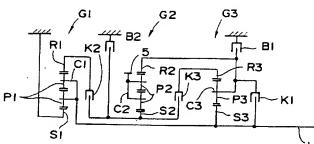






第64図





第8 図

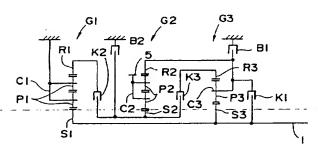
					•	
レンジ	K 1	K 2	K'3	B 1	B 2	レシオ
LOW			0	0		3.577
2ND			0		0	2. 100
3 R D		0	0			1. 400
4 T H	0		0			1.000
5 T H	0	0				0.711
REV		Ó				
						2. 953

第9図

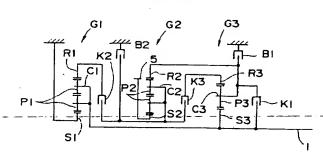
第10図

			回红部树								
_	,	हा ।	<b>#12</b>	का उ	赛 4	<b>30.5</b>	λ.				
遊遊	G 1	SI	RI			CI	0.55				
遊型協車列	G 2		<b>S</b> 2	R2	C2		0.43				
列	G 3		R3	СЗ		53	0.38				

第日図



新13図



第12 図

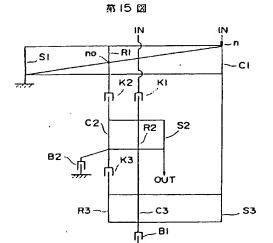
•			回転部材								
		第1	第2	第3	第4	第5	λ				
遊見	G 1	СI	RI			SI	0.45				
遊星歯車列	G 2		52	R2	C2		0.43				
列	G 3		R3	С3		<b>S3</b>	0.38				

第14四

レンジ	K 1	K 2	КЗ	B 1	82	レシオ
LOW			0	0		3. 577
2ND			0		0	2. 100
3 R D		0	0			1.400
4TH	0		0			1.000
5 T H	0	0				0.711
REV		0		0		2. 953

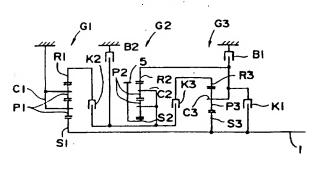
# 持開平4-125345 (17)





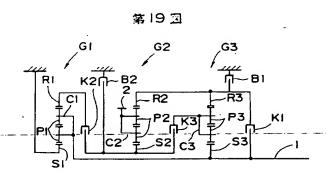
第16図

		第1	第2	<b>3</b> 3	<b>33 4</b>	<b>25.5</b>	λ
遊	G 1	SI	RI			СІ	0.55
遊星衛車	G 2		C2	R2	S2		0.57
列	G 3		R3	СЗ		S3	0.37



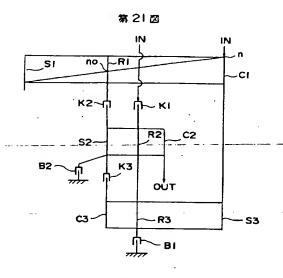
第18図

			回転部材							
		第1	第2	第3	新 4	<b>第5</b>	λ			
遊鳥	Gı	СІ	RI			SI	0.45			
遊星歯車列	G 2		C2	R2	S2		0.57			
列	G 3		R3	С3		<b>S3</b>	0.37			



第20図

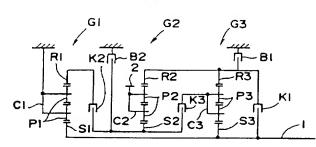
レンジ	V 1	К2	КЗ	B 1	B 2	レシオ
000	7.1	7 2	N 3	DI	D 2	0 / /
LOW			0	0		3. 577
2 N D			0		0	2.100
3 R D		0	0			1.400
4 T H	0		0			1.000
5 T H	0	0				0.711
REV		0		0		2.953

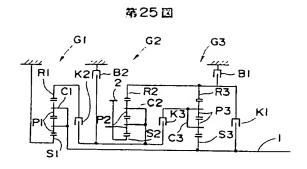


第 22 図

			回転邮材							
		珥 1	第2	第3	<b>314</b>	那5	1			
遊台	G 1	SI	RI			CI	0.55			
遊星衛車列	G 2		S2	R2	C2		0.43			
列	G 3		С3	R3		<b>S3</b>	0.27			







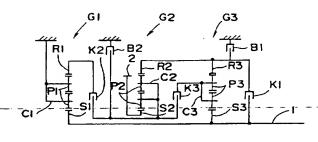
第24図

			0				
		第1	第2	第3	3K 4	第5	λ
遊	G 1	CI	RI			Sı	0.45
遊星歯車列	G 2		<b>S2</b>	R2	C2		0.43
列	G3		С3	R3		·S3	0.27

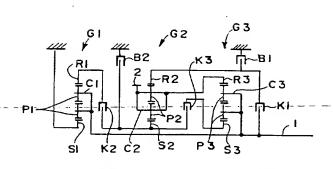
第26 図

			回転部材								
		第1	新2	<b>A</b> 3	अ 4	# 5	λ				
遊兒	G 1	SI	RI			CI	0.55				
遊星歯車	G 2		C2	R2	52		0.57				
列	G 3		С3	R3		S3	0.27				

第27図



第29 図



第28図

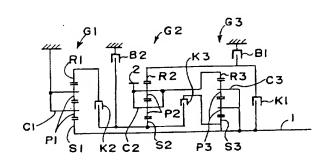
			<b>@</b>	玩 割	材		
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	СI	RI			SI	0.45
遊星當車列	G 2		C2	R2	52		0.57
列	G3		С3	R3		S3	0.27

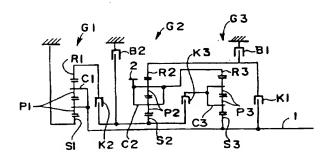
第30図

			<u>o</u>	]			
	·	第1	那2	郭 3	W 4	क्र 5	λ
边是	G 1	Sı	RI			CI	0.55
遊星協車	G 2		S 2	R2	C 2		0.43
列	G 3		<b>S</b> 3		R3	С3	0. 52

第33図

第31四





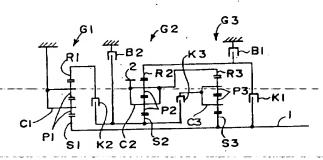
第32図

			回				
		第 1	第2	第3	第 4	第5	λ
遊	G 1	CI	Rı			ŜΙ	0.45
遊星歯車列	G 2		\$2	R2	C2		0.43
列	G 3		S 3		R3	СЗ	0.52

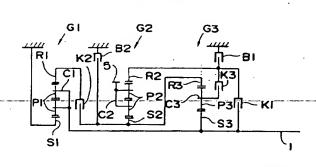
第34図

			回				
		M 1	第2	第3	<b>31 4</b>	第5	λ
遊星歯	G 1	SI	RI			CI	0.55
虚	G 2		S 2	R 2	C 2		0.43
車列	G 3		С3		R3	S3	0.48

第35 図



第37図



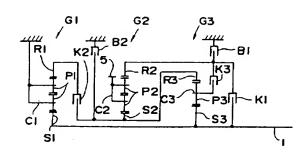
第36図

			回転部材						
		第1	第2	第3	第4	第5	λ		
遊	G 1	СІ	RI			SI	0.45		
遊量鐵車	G 2		S 2	R2	C2		0. 43		
列	G 3		С3		R3	СЗ	0.48		

第38図

			a	玩 田	材		
		第1	<b>312</b>	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	SI	RI			CI	0.55
遊星歯車	G 2		52	R2	CS		0.43
列	G 3		R3	С3		<b>S3</b>	0.38

第39図



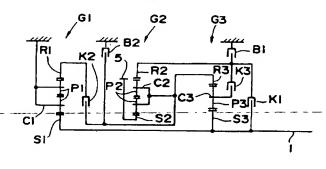
第40図

			回転部材						
		第1	第2	第3	第4	第5	λ		
遊鳥	G 1	CI	RI			SI	0.45		
遊星歯車列	G 2		52	R2	C2		0.43		
列	G3		R3	С3		<b>S3</b>	0.38		

第42図

			0	転 部	材		]
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊星歯車列	G 1	SI	RI			CI	0.55
歯車	G 2		C2	R2	<b>S2</b>		0.57
列	G 3		R3	С3		<b>S</b> 3	0.37

第43図



第45図
GI G2 G3
RI K2 1 B2 B1
2 R2 K3
P1 C2 S2 S3

第44図

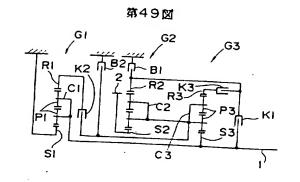
			0	]			
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	CI	RI			SI	0.45
遊星協車列	G 2		C2	R2	<b>S2</b>		0.57
列	G 3		R3	СЗ		S3	0.37

第46図

			0	₽Ē S	日村		]
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊星齒車列	G 1	SI	RI			CI	0.55
量車	G 2		S2	R2	C2		0.43
列	G 3		СЗ	R3		S3	0.27

# 特開平4-125345 (21)

第47図 GI G2 G3 RI K2 B2 BI 2 R2 K3 P3 KI C2 = S2 S3 KI



第48図

			回転部材							
		第1	第2	第3	第4	第5	λ			
遊鳥	G I	CI	RI			SI	0.45			
遊星衛車	G 2		S2	R2	C2		0.43			
列	G 3		СЗ	R3		<b>S3</b>	0.27			

			回	FE A	8 材		7	
	·	第1	新2	第3	第4	第5	1	7
遊園	G 1	SI	RI			CI	0.55	1
里山田	G 2		C2	R2	52		0.57	1
1	G 3		CE	07				l

第50図

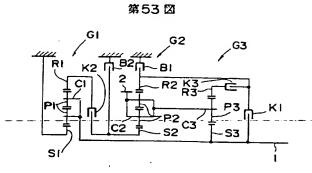
GI GZ G3

RI K2 B2 B1

2 R2 K3

C1 P2 S3 KI

PI SI S2 C3



第52図

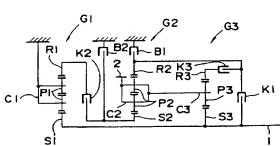
			回転郎材						
		第1	第2	第3	第4	第5	٦.		
遊	G 1	Cı	RI			SI	0.45		
遊星協車	G 2		C2	R2	S2		0.57		
列	G3		С3	R3		<b>S3</b>	0.27		

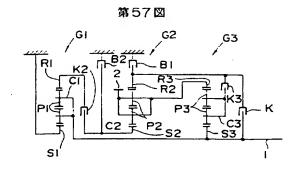
第54図

			回転部材						
		第1	第2	第3	第4	第5	λ		
遊星歯車列	G 1	SI	RI			CI	0.55		
	G 2		S2	R2	C2		0.43		
列	G 3			R3	С3	S3	0.39		

# 特開平4-125345 (22)

第55図





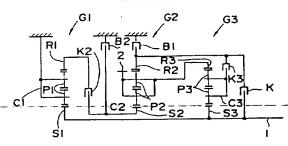
第56図

			回転部材						
		<b>#1</b>	那2	第3	第4	第5	λ		
遊	G 1	Cı	RI	·		SI	0.45		
遊星歯車列	G 2		<b>S</b> 2	R2	C2		0.43		
列	G 3			R3	С3	<b>S</b> 3	0.39		

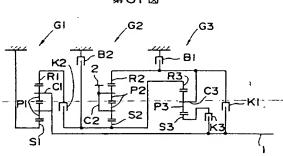
第58 図

		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	SI	RI			CI	0.55
遊皇歯車	G 2		<b>S2</b>	R2	C2		0.43
列	G 3			СЗ	R3	S3	0.28

第59図



第61図



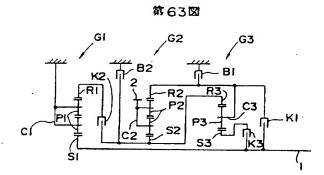
第60図

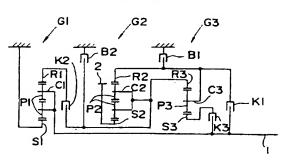
			回転部材								
		第1	第2	第3	第4	第5	λ				
遊	G 1	CI	RI			SI	0.45				
遊星協車列	G 2		<b>S2</b>	R2	C2		0.43				
列	G3			С3	R3	53	0.28				

第62図

			Ø				
		第1	第2	新3	<b>A</b> 4	第5	λ
遊	G 1	SI	RI			CI	0.55
遊星歯車	G 2		S 2	R2	C2		0.43
列	G 3		R3	СЗ		S3	0.38







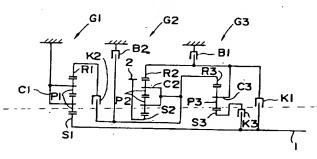
第64図

		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊見	G 1	CI	RI			SI	0.45
遊星歯車	G 2		52	R2	C2		0. 43
列	G 3		R3	С3		S3	0.38

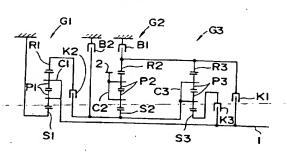
第66図

			回标,部、材								
		λ									
遊園	Gı	SI	RI			CI	0.55				
遊星岩車列	G 2		C2	R2	\$2		0.57				
列	G 3		R3	С3		S3	0.37				

第67図



第69团



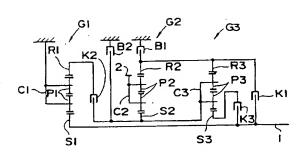
第68図

			0	回転部材							
		第1	第2	第3	第4	第5	λ				
遊風偏	G 1	CI	RI			SI	0.45				
崩准	G 2		C2	R2	S2		0.57				
列	G 3		Ŕ3	С3		S3	0.37				

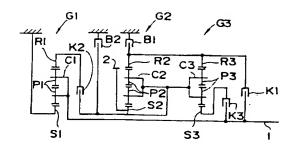
第70図

			<u> </u>	∳£ al	3 11		
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊扇	G 1	SI	RI			C I	0.55
遊星歯車列	G 2		S2	R2	C2		0. 43
列	G 3		СЗ	R3		S3	0.27

第71区



第73図



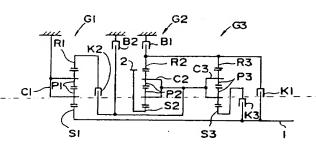
第72図

	!		П.				
		第 1	第2	<b>第3</b>	第 4	第5	λ
遊	G 1	CI	RI			Sı	0.45
遊星歯車	G 2		52	R2	C2		0. 43
列	G 3		С3	R3		<b>S3</b>	0.27

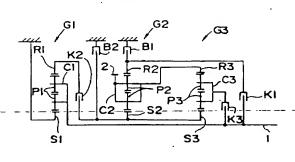
第74 図

			O				
		第 1	第2	第3	那 4	第5	λ
遊星歯	G 1	SI	RI	,		CI	0.55
歯	G 2		C2	R2	S2		0.57
列	G 3		С3	R3		S3	0.27

第75四



第77図



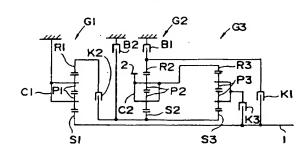
第76 図

			回転部材							
		第1	那2	那3	<b>₹ 4</b>	新5	λ			
遊園	G 1	СI	RI			Sı	0.45			
歯水	G 2		C2	R2	S2		0.57			
列	G 3		С3	R3		\$3	0.27			

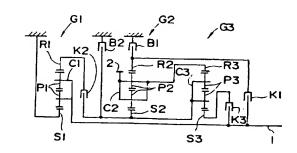
第78図

			回転部材							
		第1	亦2	新3	第4	第5	λ			
遊	G 1	SI	RI			CI	0.55			
遊星鏡車	G 2		<b>S2</b>	R2	C2		0.43			
列	G 3		S3		R3	СЗ	0. 52			

第79 図



第81図



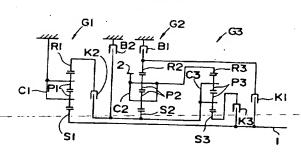
第80図

			回転部材								
		第5	λ								
遊	G 1	CI	RI			RI	0.45				
遊星歯車	G 2		52	R2	C2		0. 43				
列	G 3		<b>S</b> 3		R3	СЗ	0.52				

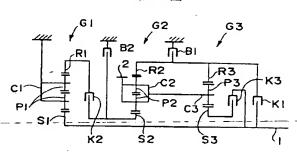
第82図

			回転部材							
		郭 1	那2	<b>₹</b> 3	<b>33</b> 4	新5	λ			
遊星歯	G 1	SI	RI			CI	0.55			
生歯車	G 2		52	R2	C2		0. 43			
列	G 3		СЗ		R3	<b>S3</b>	0.48			

第83図



第85図



第84図

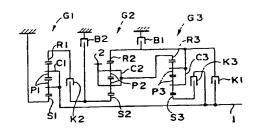
		<del></del>					_
			0				
_		第1	第2	第3	第4	第5	٦.
遊量歯	G 1	CI	RI			SI	0.45
山車	G 2		52	R2	C2		0. 43
列	G3		С3		R3	<b>S3</b>	0.48

第86図

			0	•	]		
		第 1	第2	第3	第4	第5	λ
遊島	G 1	SI	RI			CI	0.55
遊星歯車列	G 2		S2	R2	C2		0.43
列	G 3			R3	СЗ	S3	0.39

# 特問平4-125345 (26)

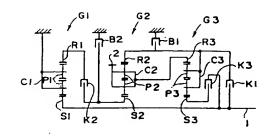
第87図



第88図

			回能部材							
		क्र ।	那2	<b>3</b> 3	第4	第5	λ			
遊	G 1	SI	RI			СI	0.55			
遊星歯車	G 2		S 2	R 2	C 2		0.43			
列	G 3			СЗ	R3	53	0.28			

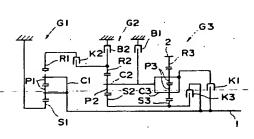
第89図



第90図

			回転期材							
		那 1	第2	<b>#13</b>	<b>314</b>	第5	λ			
遊	G 1	CI	RI.			SI	0.45			
遊星協康	G 2		S2	R2	C2		0.43			
列	G 3			СЗ	R3	S 3	0.28			

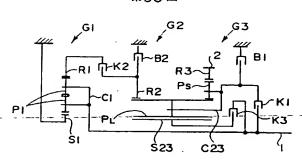
第9|図



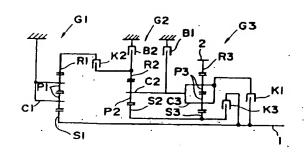
第92図

			回经期材								
		<b>A</b> 1	郭2	<b>अ</b> 3	赛4	<b>315</b>	λ				
遊	G 1	SI	RI			CI	0.55				
屋面車	G <sub>2</sub>		R2	C2		S2	0. 37				
列	G 3			СЗ	R3	S3	0.28				

第93 図



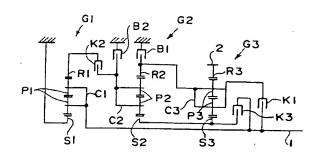
第94図



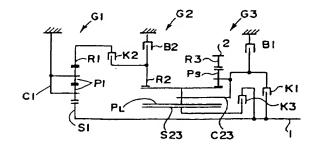
第95 図

			ė				
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	СІ	RI			SI	0.45
星端	G 2		R2	C2		S2	0.37
車列	G 3			С3	R3	S3	0.28

第97 図



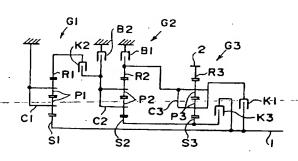
第96図



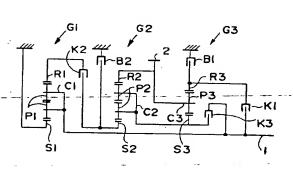
第98図

			11	₹£ 8	3 材		
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊屋	G-1	SI	RI			CI	0.55
遊星歯車	G 2		Ċ2	R2		S 2	0.27
列	G 3			С3	R3	S3	0.27

第99図



第101図



第100図

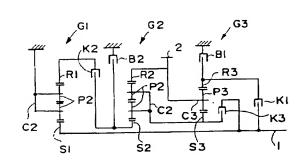
	•		回 転 部 材 :							
		第1	第2	第3	第4	第5	· 2			
遊見	G 1	CI	RI			SI	0.45			
遊星歯車列	G 2		C2	R2		S2	0.27			
列	G 3			СЗ	R3	S3	0.27			

第102図

			回	ēz m	B 村		]
		<b>A</b> 1	第2	第3	第4	第5	λ
遊扇	G 1	SI	RI			CI	Ö.55
遊星歯車列	G 2		\$2		R2	C 2	0.52
列	G 3			R3	С3	S3	0.39

第105図

第103図



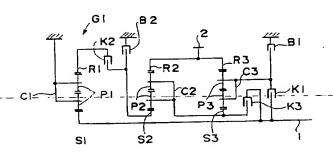
第104図

			回	9ā 21	材		
		क्षा	<b># 2</b>	<b>ब्रा</b> 3	<b>31 4</b>	<b>3</b> 15	λ
遊星歯車列	G 1	CI	RI			SI	0.45
	G 2		S 2		R2	C 2	0.52
	G 3			R3	С3	S 3	0.39

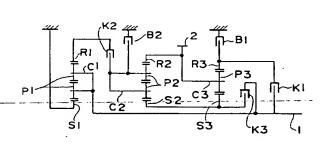
第106図

			回転部材					
		第 1	第2	第3	第4	第5	λ	
遊星歯車列	G 1	SI	RI			CI	0.55	
	G 2		S 2		R 2	C2	0.52	
	G3			С3	R3	S 3	0.28	

第107図



第109図



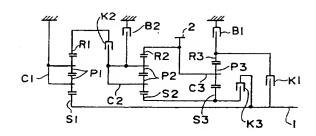
第108図

	.		0	标 都	材		
		第1	第2	<b>ब्रा</b> 3	<b>A</b> 4	375	λ
遊量歯准列	G 1	CI	RI			SI	0.45
	G 2		S2		R 2	C2	0.52
	G 3			С3	R3	S 3	0.28

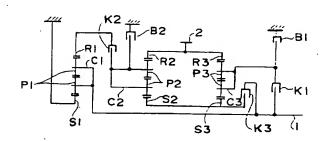
第110図

		<b>3</b> 1 1	第2	第3	第4	那5	λ
遊星協車列	Gı	SI	RI			CI	0.55
	G 2		Ç2		R2	52	0.48
	G 3			R3	С3	<b>S</b> 3	0.39

第川図



第113図



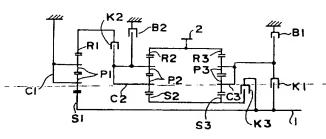
第112図

			Ø	标 部	引材		
		第1	第2	第3	第4	第5	λ
遊	G 1	CI	RI			SI	0.45
遊星歯車列	G 2		C2		R2	·S2	0.48
	G 3			R3	С3	53	0.39

第114図

			ឲ	ož ai	3 14		
		第 1	第2	<b>31 3</b>	第4	第5	λ
遊星鐵車列	G 1	SI	RI			Cı	0.55
	G 2		C 2		R2	52	0.48
	G 3			СЗ	R3	<b>S3</b>	0.28

第115図



第116図

			(II)	ië a	S N		
		第1	第2	新3	新 4	第5	λ
遊星齒車列	G 1	CI	RI			SI	0.45
	G 2		C 2		R2	52	0.48
	G 3			СЗ	R3	S3	0.28

-333<del>-</del>

第1頁	夏の総	売き						
@発	明	者	新	Щ.	常	文	埼玉県和光市中央1丁目4番1号 所内	株式会社本田技術研究
· ⑫発	明	者	熊	谷	頼	範	埼玉県和光市中央1丁目4番1号 所内	株式会社本田技術研究
@発	明	者	中	ᄔ		弘	埼玉県和光市中央1丁目4番1号 所内	株式会社本田技術研究

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:	
☐ BLACK BORDERS	
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES	
FADED TEXT OR DRAWING	
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING	
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES	
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS	
GRAY SCALE DOCUMENTS	
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT	-
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY	
Потить	

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.